

ZML166

内置 24 位 ADC 的 Cortex-M0 核混合信号微控制器 AN01010101 1.0.00 Data:2019/08/18

类别	内容
关键词	24位ADC、API手册
摘要	

修订历史

版本	日期	原因
1.0.00	2019/09/03	创建文档

目 录

1. 适用范围.....	1
2. 相关 API 接口	2
2.1 初始化函数接口.....	2
2.2 ADC 配置接口	2
2.2.1 ADC 前置放大器增益配置	2
2.2.2 ADC 前置放大器增益获取	3
2.2.3 ADC 通道配置	3
2.2.4 ADC 通道配置值获取	3
2.2.5 ADC 采样率设置	3
2.2.6 ADC 采样率获取	4
2.2.7 寄存器相关操作.....	4
2.3 ADC 工作接口	4
2.4 休眠模式.....	5
3. 免责声明.....	6

1. 适用范围

本文档内容只适用于对 ZML166 内部 24 位 ADC（下文简称 ADC）进行操作。ADC 接口以静态库的形式发布，本文将详细介绍 ZML166 中 ADC 所有的 API 接口，用户无需关心相关芯片资料，即可通过本文提供的 API 接口完成对 ZML166 内部 ADC 的相关操作。ADC 操作相关静态库文件存放于 AMetal 仓库中，AMetal 已开源于 Github，其开源网址为“<https://github.com/zlgopen/am-etel>”，用户可直接通过此页面下载 AMetal 开源代码包来获取 ZML166 SDK 以及相关资料，具体操作参见《AMetal 代码仓库使用说明(TortoiseGit)》。

2. 相关 API 接口

2.1 初始化函数接口

在使用 ADC 之前，可直接通过初始化函数完成对 ADC 的初始化，初始化函数的定义如下：

```
/**\brief 24 位 ADC 初始化函数 */
am_zml166_adc_handle_t am_zml166_adc_init(am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                         const am_zml166_adc_devinfo_t *p_devinfo);
```

该函数将返回一个用户用以操作 ADC 的标准服务句柄 handle，其类型为 am_zml166_adc_handle_t，具体定义如下：

```
/**
 * \brief AM_ZML166_ADC 句柄定义
 */
typedef am_zml166_adc_dev_t * am_zml166_adc_handle_t;
```

由此可见，函数返回值为指向 ADC 设备的指针，也就相当于返回的 handle 等效于 p_dev。

初始化函数共有 2 个参数：p_dev 和 p_devinfo。其中 p_dev 为用户定义的设备结构体，p_devinfo 为用户自定义的 ADC 参数，其具体定义如下：

```
/**
 * \brief AM_ZML166_ADC 设备信息结构体
 */
typedef struct am_zml166_adc_devinfo {
    uint32_t vref; /*< \brief ADC 参考电压，单位：mV */
    uint32_t timeout; /*< \brief 超时时间，单位为毫秒 */
} am_zml166_adc_devinfo_t;
```

vref 为 ADC 的参考电压，timeout 为 ADC 转换的超时时间，用户需根据实际情况进行参数修改。

注意：执行初始化函数之后，ADC 处于默认配置状态，增益为 1，输出速率为 10Hz，未进行通道配置，用户若需要对参数进行修改，请参看第二小节内容。

2.2 ADC 配置接口

2.2.1 ADC 前置放大器增益配置

调用以下函数即可进行配置。

```
/** \brief 设置 ADC 增益配置值 */
am_err_t am_zml166_adc_gain_set(am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                uint16_t gain);
```

其中 p_dev：初始化函数返回的标准服务句柄（即 handle）；

gain：增益值。设置值有 1、2、4、8、16、32、64、128；

设置成功则返回 AM_OK；

参数无效则返回 -AM_EINVAL。

2.2.2 ADC 前置放大器增益获取

调用以下函数即可获取前置放大器增益。

```
/** \brief 获取 ADC 增益值 */
am_err_t am_zml166_adc_gain_get (am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                  uint8_t *p_gain);
```

其中 p_dev: 初始化函数返回的标准服务句柄 (即 handle) ;

p_gain: 保存返回增益值的指针;

获取成功则返回 AM_OK;

获取失败则返回 -AM_ENOTSUP。

2.2.3 ADC 通道配置

调用以下函数即可设置 ADC 的通道:

```
/** \brief 设置 ADC 通道值 */
am_err_t am_zml166_adc_mux_set (am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                  uint8_t chan);
```

其中 p_dev: 初始化函数返回的标准服务句柄 (即 handle) ;

chan : MUX 通道设置值, MUXN 与 MUXP 相关通道宏定义相或的值,
如 AM_ZML166_ADC_INNS_AIN3 | AM_ZML166_ADC_INPS_AIN1,
即为配置通道 1 与通道 3 作为 ADC 的输入。

设置成功则返回 AM_OK

参数无效则返回 -AM_EINVAL

2.2.4 ADC 通道配置值获取

调用以下函数即可获取 ADC 的通道配置值:

```
/** \brief 获取 ADC 通道设置值 */
am_err_t am_zml166_adc_mux_get (am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                  uint8_t *p_chan);
```

其中 p_dev: 初始化函数返回的标准服务句柄 (即 handle) ;

p_chan: 保存返回增益值的指针, 返回值含义见通道设置配置函数;

设置成功返回 AM_OK

参数无效返回 -AM_EINVAL 无效参数

2.2.5 ADC 采样率设置

调用以下函数即可设置 ADC 的采样率:

```
/** \brief 设置 ADC 采样率*/
am_err_t am_zml166_adc_speed_set (am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                  uint8_t speed);
```

其中 p_dev: 初始化函数返回的标准服务句柄 (即 handle) ;

speed: ADC 采样速率。设置值有 AM_ZML166_ADC_DR_12_5

```
AM_ZML166_ADC_DR_25    AM_ZML166_ADC_DR_50
AM_ZML166_ADC_DR_100   AM_ZML166_ADC_DR_200
```

设置成功则返回 AM_OK

参数无效则返回 -AM_EINVAL

设置失败则返回 AM_ERROR

2.2.6 ADC 采样率获取

调用以下函数即可获取 ADC 的采样率：

```
/** \brief 获取 ADC 采样率*/
am_err_t am_zml166_adc_speed_get(am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                  uint8_t *p_speed);
```

其中 p_dev: 初始化函数返回的标准服务句柄（即 handle）；

p_speed: 保存获取到的 speed 值的指针，其含义与设置时一致；

设置成功返回 AM_OK

参数无效返回 -AM_EINVAL 无效参数

2.2.7 寄存器相关操作

本文只介绍了部分常用操作的 API，不常用的配置项可以通过直接操作寄存器的方式进行配置，具体的寄存器参见用户手册。

```
/** \brief ADC 寄存器设置函数 */
am_err_t am_zml166_adc_reg_set(am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                uint8_t addr,
                                uint32_t data);

/** \brief ADC 寄存器获取函数 */
am_err_t am_zml166_adc_reg_get(am_zml166_adc_dev_t *p_dev,
                                uint8_t addr,
                                void *p_data);
```

以上两个函数分别为写寄存器以及读寄存器，其中

p_dev: 初始化函数返回的标准服务句柄（即 handle）；

addr : 读写寄存器的地址；

data : 待写入的寄存器值；

p_data: 表示保存读出的寄存器的值得指针。

操作成功返回 AM_OK；

参数无效返回 -AM_EINVAL。

2.3 ADC 工作接口

使用函数

```
/** \brief 获取 ADC 采样值*/
int am_adc_read(am_adc_handle_t handle,
                int chan,
```

```
void          *p_val,
uint32_t     length);
```

即可获取当前 ADC 的采样值。其中，

handle : ADC 的标准服务句柄中的 `adc_serve` 成员（即 `handle->adc_serve`）；

chan : 通道号，在 ZML166 中，该参数为 0；

p_val : 转换结果存放的缓冲区，数据右对齐；

length : 采样的次数，采样次数必须小于或者等于缓冲区大小；

操作成功则返回 `AM_OK`；

ADC 通道不存在则返回 `-AM_ENXIO`；

无效参数则返回 `-AM_EINVAL`。

2.4 休眠模式

使用函数

```
/** \brief 进入休眠模式*/
am_err_t am_zml166_adc_powerdown_entry(am_zml166_adc_dev_t *p_dev);
/** \brief 退出休眠模式 */
am_err_t am_zml166_adc_powerdown_exit(am_zml166_adc_dev_t *p_dev);
```

即可实现对 ADC 休眠模式的操作。

3. 免责声明

本着为用户提供更好服务的原则，广州致远微电子有限公司（下称“致远微电子”）在本手册中将尽可能地为用户呈现详实、准确的产品信息。但鉴于本手册的内容具有一定的时效性，致远微电子不能完全保证该文档在任何时段的时效性与适用性。致远微电子有权在没有通知的情况下对本手册上的内容进行更新，恕不另行通知。为了得到最新版本的信息，请尊敬的用户定时访问官方网站或者与致远微电子工作人员联系。感谢您的包容与支持！